

Л.8

**3.2. Сплетения**

Пусть  $A$  и  $B$  — некоторые группы. Рассмотрим изоморфные копии  $B_a$  (где  $a \in A$ ) группы  $B$ , занумерованные элементами группы  $A$ . Элемент группы  $B_a$ , соответствующий элементу  $b$  группы  $B$ , мы будем обозначать  $b_a$ . Пусть  $C$  — прямое произведение всех этих копий. Группа  $A$  естественным образом действует на группе  $C$  автоморфизмами по правилу  $(b_a)^{a'} = b_{aa'}$ . Полупрямое произведение группы  $A$  и группы  $C$  относительно этого действия называют *прямым сплетением* групп  $A$  и  $B$  и обозначают  $B \wr A$ . Группы  $A$ ,  $B$  и  $C$  называют *активной группой*, *пассивной группой* и *базой сплетения* соответственно. Если вместо прямого произведения копий группы  $B$  рассматривать их декартово произведение, то мы получим определение *декартова сплетения*  $B \bar{\wr} A$ . Прямое сплетение  $B \wr A$  называют также *дискретным сплетением* и обозначают  $B \wr_2 A$  или  $B \text{Wr} A$ , а декартово сплетение  $B \bar{\wr} A$  называют *полным сплетением* и обозначают  $B \bar{\wr} A$  или  $B \text{Wr} A$ . Отметим, что сплетение разрешимых групп является разрешимой группой.

**Пример 3.2.1.** Прямое сплетение циклических групп  $G = \langle b \rangle_2 \wr \langle a \rangle_\infty$  является конечно порождённой разрешимой (степени 2) группой, содержащей не конечно порождённую подгруппу. Действительно, элементы  $a$  и  $b_1$  порождают группу  $G$  (поскольку  $b_{a^k} = b_1^{a^k}$ ), а база сплетения, будучи изоморфной прямой сумме бесконечно-го числа групп  $\mathbb{Z}_2$ , не является конечно порождённой группой. Эта же группа  $G$  является примером конечно порождённой разрешимой группы, про которую нельзя сказать, что она почти без кручения (покажите!).

**Пример 3.2.2.** Прямое сплетение  $G = S_3 \wr \langle a \rangle_\infty$  симметрической группы  $S_3$  и бесконечной циклической группы является конечно порождённой разрешимой (степени 3) группой, не являющейся финитно аппроксимируемой. Действительно, пусть  $u$  и  $v$  — два элемента одной из копий группы  $S_3$  в базе сплетения  $G$  и  $\varphi: G \rightarrow K$  — гомоморфизм группы  $G$  на конечную группу порядка  $k$ . Тогда  $[u, v]^\varphi = [u, v^{a^k}]^\varphi = 1^\varphi = 1$ . Таким образом, коммутант каждой копии группы  $S_3$  лежит в ядре каждого гомоморфизма группы  $G$  на конечную группу.

Построение интересных примеров разрешимых групп — это далеко не единственное приложение сплетений. В следующих параграфах мы рассмотрим два «более мирных» применения этой конструкции.

**3.3 Уравнения над группой**

Уравнением над группой  $G$  называют формальное выражение вида

$$g_1 x^{\varepsilon_1} g_2 x^{\varepsilon_2} \dots g_n x^{\varepsilon_n} = 1, \tag{*}$$

где  $\varepsilon_i \in \{\pm 1\}$ ,  $g_i \in G$  — *коэффициенты* уравнения, а буква  $x$  — *переменная* или *неизвестное*. Уравнение (\*) называют *разрешимым над группой  $G$* , если найдётся большая группа  $\tilde{G}$ , содержащая группу  $G$  в качестве подгруппы, и элемент  $\tilde{x} \in \tilde{G}$  (называемый *решением* уравнения (\*)) такой, что  $g_1 \tilde{x}^{\varepsilon_1} g_2 \tilde{x}^{\varepsilon_2} \dots g_n \tilde{x}^{\varepsilon_n} = 1$  в группе  $\tilde{G}$ . Если решение лежит в исходной группе  $G$ , то говорят, что уравнение *разрешимо в группе  $G$* .

Не всякое уравнение разрешимо над группой. Например, уравнение  $g_1 x^{-1} g_2 x = 1$ , очевидно, не может быть разрешимым, если элементы  $g_1$  и  $g_2$  имеют различные порядки.

Уравнение (\*) называют *невыврожденным*, если  $\sum \varepsilon_i \neq 0$ ; если  $\sum \varepsilon_i = \pm 1$ , то уравнение называется *унимодулярным*.

**Гипотеза Кервера–Лауденбаха** (см. [ЛиШу80] или [МаКС74]). *Унимодулярное уравнение над любой группой разрешимо над ней.*

Иногда гипотезой Кервера–Лауденбаха называют утверждение о разрешимости любого невыврожденного уравнения (или даже системы уравнений) над любой группой. На сегодняшний день ни одна из версий этой гипотезы не доказана и не опровергнута.

**Теорема Левина о положительных уравнениях.** *Если уравнение (\*) положительно в том смысле, что все  $\varepsilon_i = 1$ , то это уравнение разрешимо над группой  $G$ .*

**Доказательство.** В качестве группы  $\tilde{G}$  рассмотрим сплетение  $\tilde{G} = G \wr \langle a \rangle_n$ . Исходную группу  $G$  мы будем считать вложенной в базу сплетения  $\tilde{G}$  «диагональным» образом:  $g \mapsto (g, g, \dots, g)$ . Будем искать решение уравнения (\*) в виде  $\tilde{x} = a \cdot (x_1, \dots, x_n)$ , где  $x_i \in G$ . Подставляя  $\tilde{x}$  в левую часть уравнения (\*) и имея в виду, что коэффициент  $g_i$  отождествлён с набором  $(g_i, g_i, \dots, g_i)$ , мы получим

$$g_1 \tilde{x} g_2 \tilde{x} \dots g_n \tilde{x} = (g_1, g_1, \dots, g_1) a(x_1, \dots, x_n) (g_2, g_2, \dots, g_2) a(x_1, \dots, x_n) \dots (g_n, g_n, \dots, g_n) a(x_1, \dots, x_n) =$$

«перегнав» все буквы  $a$  влево с помощью соотношений  $(y_1, y_2, \dots, y_n) a = a(y_2, y_3, \dots, y_n, y_1)$ , мы будем иметь

$$= a^n (g_1 x_n g_2 x_{n-1} \dots g_n x_1, \quad g_1 x_1 g_2 x_n \dots g_n x_2, \quad \dots, \quad g_1 x_{n-1} g_2 x_{n-2} \dots g_n x_n).$$

Вспомяная, что  $a^n = 1$ , мы видим, что  $\tilde{x}$  будет решением уравнения (\*) при  $x_i = g_i^{-1}$ . Теорема доказана.

Приведём без доказательства ещё несколько фактов об уравнениях над группами.

Уравнение (\*) разрешимо над группой  $G$  в следующих случаях:

- уравнение невырождено и группа  $G$  конечна (Герстенхабер и Ротхауз 1962\*);
- уравнение унимодулярно и группа  $G$  не имеет кручения (Клячко 1993);
- уравнение невырождено и  $n \leq 4$  (Хауи и Эджвот 1991);
- группа  $G$  локально индикабельна, то есть каждая её нетривиальная конечно порождённая подгруппа имеет эпиморфизм на  $\mathbb{Z}$  (Бродский 1984).

В заключение упомянем ещё один известный открытый вопрос.

**Гипотеза Левина.** Любое уравнение над группой без кручения разрешимо над ней.

### 3.4 Индуцированные действия и вложение Фробениуса

Пусть в группе  $G$  имеется подгруппа  $B \subseteq G$  и задано правое действие этой подгруппы на некотором множестве  $M$ . Мы хотим продолжить это действие до действия всей группы  $G$ . Ясно, что для этого достаточно сказать, как действуют представители смежных классов группы  $G$  по подгруппе  $B$ . В каждом смежном классе  $Bg$  выберем представителя  $\bar{g}$ . При этом будем считать, что  $\bar{1} = 1$ . Определим действие этих представителей «самым общим образом», то есть для каждого  $m \in M$  и каждого представителя  $\bar{g} \neq 1$  добавим в множество  $M$  новую точку  $m_{\bar{g}}$  и положим (считая, что  $m_1 = m$ )

$$m_{\bar{g}} \stackrel{\text{онп}}{=} m_{\bar{g}} \quad \text{при } m \in M.$$

Заметим, что эта формула на самом деле определяет действие всей группы  $G$  на всём множестве  $M' = \{m_{\bar{g}}; m \in M, g \in G\}$ . Действительно,

$$\begin{aligned} mg &= mg\bar{g}^{-1}\bar{g} = (mg\bar{g}^{-1})\bar{g} = (mg\bar{g}^{-1})_{\bar{g}}; \\ m_{\bar{h}}g &= m_{\bar{h}}g = (m_{\bar{h}}g\bar{h}g^{-1})_{\bar{h}g}. \end{aligned}$$

Таким образом, действие группы  $G$  на множестве  $M'$  задаётся формулой

$$m_{\bar{h}}g \stackrel{\text{онп}}{=} (m_{\bar{h}}g\bar{h}g^{-1})_{\bar{h}g}. \quad (1)$$

Проверим, что это действие:

$$\begin{aligned} m_{\bar{h}}(xy) &= (m_{\bar{h}}xy\bar{h}xy^{-1})_{\bar{h}xy}; \\ (m_{\bar{h}}x)y &= ((m_{\bar{h}}x\bar{h}x^{-1})_{\bar{h}x})y = (m_{\bar{h}}x\bar{h}x^{-1}\bar{h}xy\bar{h}xy^{-1})_{\bar{h}xy}. \end{aligned}$$

Про это действие группы  $G$  на множестве  $M'$  говорят, что оно *индуцировано* исходным действием группы  $B$  на множестве  $M$ .

Если множество  $M$  является векторным пространством и действие группы  $B$  на нём линейно, то индуцированное действие группы  $G$  на множестве  $M'$  однозначно продолжается (по линейности) до линейного действия на векторном пространстве  $\bigoplus_{\bar{g}} M_{\bar{g}}$ , где векторное пространство  $M_{\bar{g}} = \{m_{\bar{g}}; m \in M\}$  представляет собой изоморфную копию пространства  $M$  (изоморфизм имеет вид  $m \mapsto m_{\bar{g}}$ ). Полученное линейное представление группы  $G$  называют *индуцированным представлением*.

Группа  $G$  называется *линейной*, если она вложима в группу  $\mathbf{GL}_n(F)$  невырожденных матриц над некоторым полем  $F$  или, другими словами, если она обладает точным конечномерным линейным представлением. Линейные группы обладают многими приятными свойствами. Позже мы увидим, что не всякая группа является линейной; однако имеет место следующий факт:

**Теорема 3.4.1.** Каждая почти линейная группа линейна.

**Доказательство.** Напомним, что почти линейность группы  $G$  по определению означает, что группа  $G$  содержит линейную подгруппу  $B$  конечного индекса  $t$ . Рассмотрим представление  $\hat{f}: G \rightarrow \mathbf{GL}(\bigoplus_{\bar{g}} M_{\bar{g}})$  группы  $G$ , индуцированное некоторым точным представлением  $f: B \rightarrow \mathbf{GL}(M)$  группы  $B$ . Покажем, что представление  $\hat{f}$  также является точным. Действительно, из явной формулы для индуцированного действия видно, что  $gM = M_{\bar{g}}$  и  $M_{\bar{g}} \cap M = \{0\}$  при  $\bar{g} \notin B$ . Следовательно  $\ker \hat{f} \subseteq B$ . Но  $\hat{f}(b)t = f(b)t$  при  $t \in M$  и  $b \in B$ ; значит,  $\ker \hat{f} \subseteq \ker f = \{1\}$ . Теорема доказана.

\*) Более точно, теорема Герстенхабера–Ротхауза утверждает разрешимость всякой невырожденной системы уравнений над конечной группой (см. определение в упражнениях).